



M-900iA/350 | Kontroler R-30iA

Opis produktu

[← Powrót](#)



SERIA M-900iA 6-OSIOWYCH ROBOTÓW POSIADAJĄCA JEDEN Z NAJWYŻSZYCH UDŹWIGÓW DOSTĘPNYCH NA RYNKU. ZAPROJEKTOWANA DO OPEROWANIA BARDZO CIĘŻKIMI LUB ZŁOŻONYMI ELEMENTAMI (UDŹWIG OD 260kg DO 700KG).

Udźwig maksymalny :
350 kg

Zasięg maksymalny :
2650 mm

Powtarzalność :
+/- 0,3

Liczba swobodnych osi ruchu :
6

Szybkość ruchu :
J1 : 100°/s
J2 : 95°/s
J3 : 95°/s
J4 : 105°/s
J5 : 105°/s
J6 : 170°/s

Zakres ruchu :
J1 : 360°
J2 : 150°
J3 : 223°
J4 : 720°
J5 : 250°
J6 : 720°

Zastosowanie : Inne

CECHY I KORZYŚCI

WIĘKSZY DOZWOLONY MOMENT MECHANICZNY KIŚCI ORAZ BEZWŁADNOŚĆ

- Możliwość operowania większym chwytakiem lub z dużym obciążeniem przy dużej prędkości zapewniając wyższą przepustowość.
- Elastyczność w konstrukcji chwytaka jak i zastosowanego do jego wykonania materiału.
- Ulepszona zdolność przenoszenia zapewniająca większą przepustowość

KOMPAKTOWA KIŚĆ: BRAK SERWONAPĘDÓW ORAZ KLASA OCHRONY PRZED ZANIECZYSZCZENIAMI IP 67

- Brak elementów elektrycznych w kiści: wszystkie serwonapędy kiści (J4, J5, J6) są zamontowane w ramieniu J3. Dzięki temu uzyskano:
 - Redukcję ryzyka uszkodzenia serwonapędów kiści spowodowanych wysokimi temperaturami lub agresywnym środowiskiem.
 - Kompaktową konstrukcję pozwalającą na dostęp do wąskich przestrzeni.
 - Możliwość operowania dużymi ładunkami przy bardzo krótkich czasach cykli dzięki dobremu chłodzeniu powietrzem silników przegubowych
- Kiść chroniona przed zanieczyszczeniami płynnymi i kurzem – klasa IP67

OPCJA: PODWYŻSZONA OCHRONA PRZED ZANIECZYSZCZENIAMI (SDLP)

- Robot chroniony przed zanieczyszczeniami płynnymi i kurzem – IP65
- Kiść odporna na działanie pyłu oraz może być zanurzona w wodzie – IP67
- Napędy mogą pracować w środowisku o dużej wilgotności – IP 66

(Napęd w rozumieniu: serwonapędów, przekładni redukcyjnych, zębatek, wałów)
• Sruby antykorozyjne

ROTACJA OSI J4 – WĄSKIE RAMIĘ J3 Z POWIERZCHNIĄ DO MONTAŻU SPRZĘTU

- Z pustymi wewnątrz przekładniami, ramię J3 staje się bardzo wąskie, aby umożliwić łatwy dostęp do wąskich przestrzeni.
- Przekładnia redukcyjna osi J4 umiejscowiony na końcu ramienia utrzymuje całe ramię J3 w stabilnej pozycji. Oś 4 obraca się na samym końcu ramienia.
 - Redukcja zużycia chwytaka
 - Niezawodna trwała konstrukcja
 - Proste i niezawodne wiązki przewodów

STANDARDOWE ZŁĄCZA PNEUMATYCZNE I ELEKTRYCZNE ZINTEGROWANE Z OSIĄ J3

Zintegrowane złącza elektryczne oraz pneumatyczne od osi J1 do osi J3

- Szybkie połączenia z narzędziem
- Zwiększona niezawodność okablowania
- Wysoka niezawodność (dowodzona doświadczalnie)

WYŻSZA SZTYWNOŚĆ MECHANICZNA

Odpowiednia dla zastosowań wymagających stałej siły (takich, jak polerowanie, gratowania ...)

MOŻLIWOŚĆ DODATKOWEGO MONTAŻU NA RAMIENIU J3

- Możliwość zamontowania dodatkowych 25 kg na ramieniu przy pełnym obciążeniu kiści

MOŻLIWOŚĆ MONTAŻU NA PODŁODZE, SUFICIE, NA ŚCIANIE (POD KĄTEM)

Roboty montowane na suficie oraz na ścianie pod kątem zapewniają:
- Łatwiejszy dostęp do obsługiwanej maszyny podczas przeglądu/servisu
- Pozwala na zminimalizowanie wykorzystania powierzchni zajmowanej przez robota.
UWAGA: W przypadku robota M-900iA/600 nie ma możliwości montażu innego niż na podłodze.

► **Download**



Arkusze danych



Rvsunki CAD

DOSTĘP OGRANICZONY